

Exercice 1

1°) P se situe sur l'axe x - Le seul plan de symétrie du système passant par P est le plan (x, 0, z). $\vec{E}(P) \in (x, 0, z)$ donc $E_y(P) = 0$
 donc $\vec{E}(P) = E_x(x) \vec{e}_x + E_z(x) \vec{e}_z$ (1)

2°) M se situe sur l'axe z - $M \in (x, 0, z)$ plan de symétrie du système donc $E_y(M) = 0$
 $M \in (y, 0, z)$ plan de symétrie du système donc $E_x(M) = 0$ donc:
 $\vec{E}(M) = E_z(z) \vec{e}_z$ (1)

3°) O se situe sur l'axe z donc $E_y(O) = E_x(O) = 0$ mais en O \exists 2 autres plans de symétrie du système, les plans contenant l'axe y et les 2 autres médianes du triangle équilatéral. Au point O le champ doit donc être dans le plan (x, 0, z) et orienté à la fois dans la direction de ces 2 médianes - Ceci n'est possible que si $\vec{E}(O) = \vec{0}$ (1)

Exercice 2

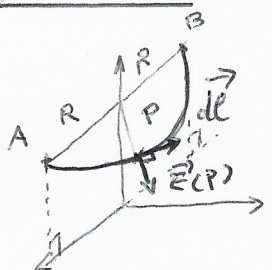
1°) La seule invariante du système est une invariance par toute rotation autour de l'axe z. Donc en coordonnées cylindriques les effets électriques du cône ne dépendent pas de θ . $\vec{E}(M) = E_r(r, z) \vec{e}_r + E_\theta(r, z) \vec{e}_\theta + E_z(r, z) \vec{e}_z$ (1)

2°) Le plan contenant M et l'axe z est un plan de symétrie car le cône est uniforme. La composante de $\vec{E}(M) \perp$ à ce plan est donc nulle. Pour "satis" de ce plan je dois modifier θ donc la composante \perp à ce plan est E_θ . $\vec{E}(M) = E_r(r, z) \vec{e}_r + E_z(r, z) \vec{e}_z$ (2)

3°) Le plan contenant M' et l'axe z est un plan de symétrie donc $E_\theta(M') = 0$
 Le plan (x, 0, y) qui contient M' est également un plan de symétrie donc $E_z(M') = 0$ (2)
 donc $\vec{E}(M') = E_r(r) \vec{e}_r$

4°) M'' est sur l'axe z. Tous les plans contenant l'axe z sont des plans de symétrie du système. Au point M'' $\vec{E}(M'')$ doit appartenir à tous ces plans à la fois, il est donc orienté suivant leur intersection commune donc: $\vec{E}(M'') = E_z(z) \vec{e}_z$ (2)

Exercice 3



1°) Sur le parcours circulaire \overline{AB} $d\vec{l} = R d\theta \vec{e}_\theta$
 et $\vec{E}_{\overline{AB}} = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 R} \vec{e}_r$ (1)

La circulation élémentaire $d\mathcal{C} = \vec{E}_{\overline{AB}} \cdot d\vec{l} = 0$ donc $\mathcal{C}_{\overline{AB}} = 0$ (1)

2°) en coord. cylindriques $\vec{e}_r = \cos\theta \vec{e}_x + \sin\theta \vec{e}_y$
 et $\cos\theta = \frac{x}{r}$ et $\sin\theta = \frac{y}{r}$
 et $r^2 = x^2 + y^2$

donc $\vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r^2} (x \vec{e}_x + y \vec{e}_y)$

donc $\vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \left(\frac{x}{x^2+y^2} \vec{e}_x + \frac{y}{x^2+y^2} \vec{e}_y \right)$ (2)

$$3^o) \text{rot } \vec{E} = \vec{\nabla} \wedge \vec{E} = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} x \cdot (x^2+y^2)^{-1} \\ y \cdot (x^2+y^2)^{-1} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0-0 \\ 0-0 \\ -y \cdot 2x \cdot (x^2+y^2)^{-2} - x \cdot 2y \cdot (x^2+y^2)^{-2} \end{pmatrix} \quad (2)$$

donc $\text{rot } \vec{E} = \vec{0}$

4^o) en coordonnées cylindriques $\vec{E} = \begin{pmatrix} \frac{L}{2\pi\epsilon_0 r} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ donc $E_\theta = E_z = 0$

en appliquant la formule du rotationnel en coord. cylindriques il vient:

$$\text{rot } \vec{E} = (0-0)\vec{e}_z + \frac{\partial E_r}{\partial z} \vec{e}_\theta - \frac{1}{r} \frac{\partial E_r}{\partial \theta} \vec{e}_z \quad (1)$$

car E_r ne dépend ni de θ , ni de z donc $\frac{\partial E_r}{\partial z} = \frac{\partial E_r}{\partial \theta} = 0$ donc $\text{rot } \vec{E} = \vec{0}$

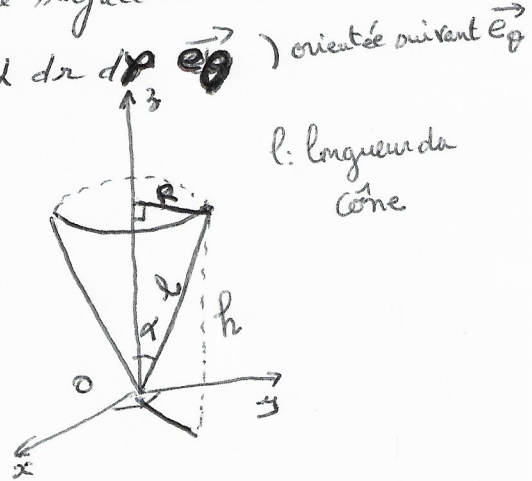
Exercice 4

1^o) A partir d'un point de la surface du cône pour se déplacer

en restant sur cette surface on peut s'éloigner du point O ($dl = dr$)
ou bien tourner autour de l'axe z, on décrit alors un ~~arc~~ cercle de rayon $r \sin \alpha$ (car l'ouverture du cône = α) ($dl = r \sin \alpha d\varphi$). L'élément de surface est donc:

(1,5) $\rightarrow dS = r \sin \alpha dr d\varphi$ ($d\vec{S} = r \sin \alpha dr d\varphi \vec{e}_\theta$) orientée suivant \vec{e}_θ

2^o) $S_{\text{cône}} = \iint dS = \int_{r=0}^{r=l} \int_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} r \sin \alpha dr d\varphi$ (1,5)



l: longueur du cône

or $\cos \alpha = \frac{h}{l}$ donc $l = \frac{h}{\cos \alpha}$

3^o) donc $S_{\text{cône}} = \sin \alpha \cdot \int_0^{\frac{h}{\cos \alpha}} r dr \cdot \int_0^{2\pi} d\varphi$
 $= \sin \alpha \cdot \left[\frac{r^2}{2} \right]_0^{\frac{h}{\cos \alpha}} \cdot [\varphi]_0^{2\pi} = 2\pi \sin \alpha \frac{h^2}{2 \cos^2 \alpha} = \pi \frac{\sin \alpha h^2}{\cos^2 \alpha} \quad (1)$

NB: si l'on définit R ("rayon" du cône, voir figure)

alors $S_{\text{cône}} = \frac{\pi \sin \alpha h^2}{\cos^2 \alpha} = \pi \sin \alpha l^2$ (car $h = l \cos \alpha$)
 $= \frac{\pi R l^2}{l} = \pi R l$ (car $\sin \alpha = \frac{R}{l}$)

$S_{\text{cône}} = \pi R l$